

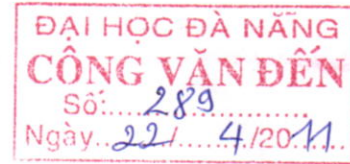
ĐẠI HỌC ĐÀ NẴNG
TRƯỜNG ĐẠI HỌC BÁCH KHOA

CỘNG HÒA XÃ HỘI CHỦ NGHĨA VIỆT NAM
Độc lập – Tự do – Hạnh phúc

Số: ...7.6.../ ĐHBK-KH,SDH&HTQT
V/v: *Giao đề tài và trách nhiệm hướng dẫn luận văn cao
học Tự động hóa khóa 8/2009 - 2011*

Đà Nẵng, ngày 20 tháng 04 năm 2011


Kính gửi: Đại học Đà Nẵng



Theo kế hoạch đào tạo của lớp Cao học thuộc chuyên ngành Tự động hóa khóa T8/2009 – 2011, hiện nay các học viên đã hoàn thành chương trình học tập các môn chuyên ngành tại trường Đại học Bách khoa – Đại học Đà Nẵng, đã bảo vệ đề cương luận văn Thạc sỹ theo Quyết định số 79/ĐHBK- KH,SDH&HTQT ký ngày 01 tháng 03 năm 2011 và đang bước vào giai đoạn làm luận văn tốt nghiệp.

Trường Đại học Bách khoa - Đại học Đà Nẵng kính đề nghị Đại học Đà Nẵng và Ban Đào tạo Sau Đại học xem xét thực hiện các thủ tục giao đề tài và phân công trách nhiệm hướng dẫn Luận văn Thạc sỹ cho các giảng viên và học viên theo như danh sách và biên bản đính kèm.

Trân trọng.

Nơi nhận:

- Như trên;
- Lưu VT, Phòng KH-SDH & HTQT.

HIỆU TRƯỞNG




PGS.TS. LÊ KIM HÙNG

DANH SÁCH ĐỀ NGHỊ LÀM QUYẾT ĐỊNH GIAO ĐỀ TÀI CAO HỌC

Khóa: 2009-T8

Ngành: Tự Động Hóa

STT	Họ tên học viên	Họ tên người hướng dẫn	Tên đề tài
1	Nguyễn Hữu Nguyễn	Đoàn Quang Vinh	Ứng dụng điều khiển số trong điều khiển hệ thống định hướng pin mặt trời
2	Nguyễn Quang Chung	Đoàn Quang Vinh	Ứng dụng phương pháp điều khiển mờ trong điều khiển số tốc độ động cơ điện một chiều kích từ độc lập hai mạch vòng kín
3	Phạm Thị Lành	Đoàn Quang Vinh	Ứng dụng biến tần ma trận trong điều khiển trực tiếp mômen động cơ không đồng bộ ba pha rotor lồng sóc
4	Đinh Trung Kiên	Đoàn Quang Vinh	Ứng dụng truyền tải điện một chiều cao áp (HVDC) kết nối lưới điện quốc gia: Hội An - Đảo Cù Lao Chàm
5	Võ Văn Phương	Nguyễn Anh Duy	Ứng dụng điều khiển trượt và mạng nơ ron để điều khiển cánh tay robot hai bậc tự do
6	Võ Tuấn	Nguyễn Bé	Ứng dụng hệ mờ nơ ron điều khiển bộ lọc tích cực cho lò nấu thép cảm ứng
7	Nguyễn Hồng Phúc	Nguyễn Hoàng Mai	Ứng dụng thuật toán PID thích nghi cho bộ điều khiển PSS2A trong nhà máy thủy điện
8	Nguyễn Thị Thanh Tâm	Nguyễn Hoàng Mai	Ứng dụng phương pháp PID thích nghi điều chỉnh tốc độ máy phát thủy điện vừa và nhỏ
9	Trần Thị Kim Thoa	Nguyễn Hoàng Mai	Ứng dụng phương pháp mờ trượt để điều chỉnh công suất trong bộ biến đổi điện năng kép gió-lưới điện
10	Bùi Duy Thái	Nguyễn Hoàng Mai	Ứng dụng điều khiển thích nghi mặt trượt cho điều khiển chuyển động tay máy.
11	Nguyễn Hữu Mỹ	Nguyễn Quốc Định	Sử dụng thuật toán mờ nơ ron điều khiển cân bằng con lắc ngược
12	Huyền Gia Sơn	Nguyễn Quốc Định	Điều khiển nhiệt độ trong lò điện trở sử dụng thuật toán mờ nơ ron
13	Trần Ngọc Viên	Nguyễn Quốc Định	Điều khiển nhiệt độ lò hơi tăng sôi tuần hoàn sử dụng bộ điều khiển nơ ron PID dựa trên mô hình nơ ron mờ
14	Vũ Đức Thăng	Phan Văn Hiến	Sử dụng hệ nơ ron mờ điều khiển nhiệt độ lò nung tuyenel
15	Nguyễn Đình Hùng	Phan Văn Hiến	Nghiên cứu tổng hợp bộ điều khiển mờ lai sử dụng trong hệ thống tùy động vị trí
16	Nguyễn Việt Điện	Phan Văn Hiến	Thiết kế bộ điều khiển mờ trượt điều khiển động cơ xả nước thủy điện
17	Đoàn Thế Vinh	Trần Đình Khôi Quốc	Xác định khoảng tin cậy của tham số đối tượng bằng phương pháp nhận dạng tập hợp
18	Đoàn Thanh Nhân	Trần Đình Khôi Quốc	Xây dựng bài toán nhận dạng tham số cho hợp xam phi tuyến bằng MATALB

19	Võ Anh Tuấn	Võ Như Tiến	Thiết kế hệ thống SCADA cho phòng thí nghiệm Tự động hóa trường Cao đẳng công nghệ
20	Lê Công Tuấn	Võ Như Tiến	Ứng dụng mạng nơ ron ước lượng từ thông để điều khiển tốc độ động cơ không đồng bộ
21	Phạm Duy Phương	Nguyễn Anh Duy	Nghiên cứu ứng dụng mạng nơ ron mờ để nhận dạng dấu vân tay
22	Phan Đình Trung	Lê Thành Bắc	Ứng dụng xử lý ảnh cải tiến hệ thống điều khiển đèn tín hiệu giao thông tại nút giao thông

